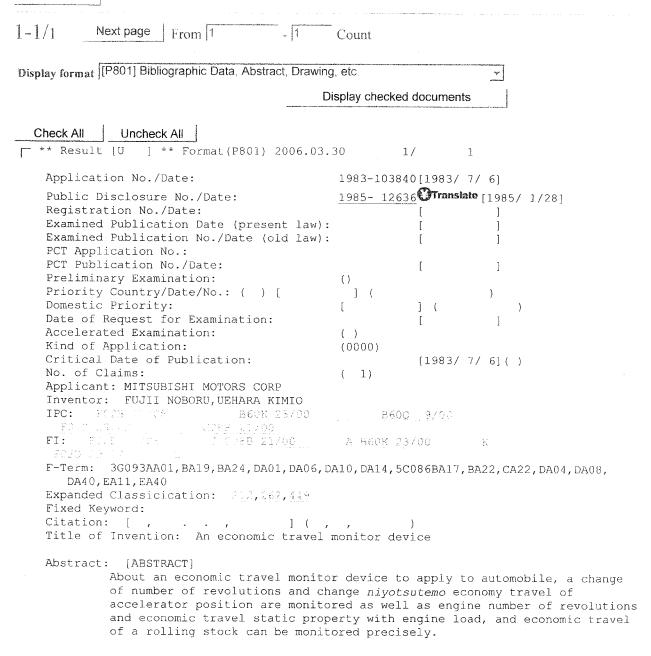
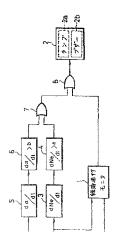
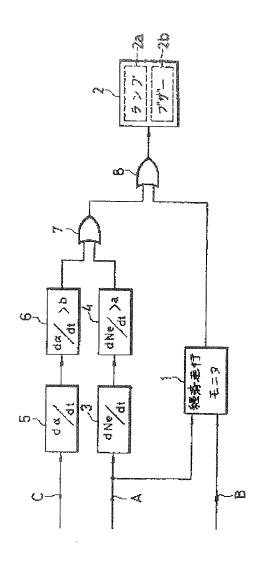
Back to list





| Other Drawing                                  |                         |          |
|--|-------------------------|----------|
| Check All Uncheck All                          |                         |          |
|  | Display checked documen | ts       |
| Display format [P801] Bibliographic Data, Abst | ract, Drawing, etc.     | <b>▼</b> |
| 1-1/1 Next page From 1                         | - 1 Count               |          |
| Back to list                                   |                         |          |



## 公開美用 昭和のマー エともづり

19 日本国特許庁 (JP) 11 実用新案出願公開

# <sup>12</sup> 公開実用新案公報 (T) 昭60—12636

| 5) Int. C<br>F 02 B |       | 識別記号 | 庁内整理番号<br>2 7191:-3G | 43 公開 | 昭和60年(198 | 35)1 月 | 月28日 |
|---------------------|-------|------|----------------------|-------|-----------|--------|------|
| B 60 K              | 23 00 |      | 7721 3D              |       |           |        |      |
| B 60 Q              |       |      | 7913—3K              | 審査訓   | 財 未請求     |        |      |
| F 02 D              |       |      | 7813-3G              |       |           |        |      |
| G 08 B              | 21 00 |      | 7135-5C              |       |           | (全     | 頁)   |

京経済走行モニタ装置

願 昭58-103840

22出 顯 昭58(1983)7月6日

拉考 案 者 藤井昇

東京都大田区下丸子四丁目21番 1 号三菱自動車工業株式会社東

京自動車製作所丸子工場内

72考 案 者 上原公夫

東京都大田区下丸子四丁目21番 1 号三菱自動車工業株式会社東 京自動車製作所丸子工場內

互出 願 人 三菱目動車工業株式会社

東京都港区芝5丁目33番8号

每代 理 人 弃理士 鈴江武彦 外2名

31実



#### 1.考案の名称

経済走行モニタ装置

#### 2. 実用新案登録請求の範囲

エンジン回転数およびエンジン負荷が経済走行静的特性の経済走行領域にあるかをの微分値をである第1微分の第1微分の第1微のの第1微のの第1微分の第2微分を比較するあ第2微分の路と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、と、の、第2比較回路の、前記経済走行モニタはの、第1比較結果に応動する警報装置と、場別ととを特徴とする経済走行モニタ装置。

### 3. 考案 の詳細な説明

この考案は自動車に用いる経済走行モニタ装 慣に関する。

近年、エネルギー問題等に対処し、車両が経済走行状態にあるかをモニタする経済走行モニ

タ装置が自動車に搭載されるようになつた。と れは、第1図に示すように、経済走行モニタ1 およびこの経済走行モニタ1のモニタ結果に応 動する警報装置2から成り、経済走行モニタ1 にはエンジン回転数 N e に相当するエンジン回 転数信号Aおよびエンジン負荷Rwに相当する エンジン負荷信号Bが供給される。そして、経 済走行モニタ1には、第2図に示すようなエン シン回転数Neとエンシン負荷(ラック位置) Rwとの経済走行静的特性がデータとして予め 記憶されている。また、警報装置2は、運転席 に設けられるランプ 2 a およびブザー 2 b から 成つている。したがつて、エンジン回転数Ne およびエンジン負荷Rwが経済走行静的特性の 非経済走行領域に至ると、経済走行モニタ』か ら論理"1"信号が出力され、警報装置2が作動 する。これにより、運転者は現在の走行状態が 経済走行状態ではないことを祭知し、不必要な 高速走行や加速をなるべく控えるようになり、 燃料の浪費を防ぐことができる。

しかしながら、車両が経済走行しているかどうかは単にエンジン回転数Neとエンジン負荷Rwとの経済走行静的特性だけで判断できるものではなく、エンジン回転数Neおよびエンジン負荷Rwが経済走行領域にあつても、実際には車両が非経済走行していることがあり、信頼性の点で問題があつた。

この考案は上記のような事情に鑑みてなされたもので、その目的とするところは、車両が経済走行しているかどうかを的確にモニタし得る信頼性並びに実用性にすぐれた経済走行モニタ 装置を提供することにある。

以下、この考案の一実施例について図面を参照して説明する。ただし、図面において第1図と同一部分には同一符号を付し、その詳細な説明は省略する。

第3図において、3は第1微分回路で、供給されるエンシン回転数信号Aに応じたエンジン回転数に号Aに応じたエンジン回転数Neの微分値dNe/dtを求めるものである。この第1微分回路3の微分値は第1比較回

路4へ供給され、ととで設定値aと比較される。 一方、5は第2微分回路で、供給されるアク セル位置信号Bに応じたアクセル位置Bの微分 値 da/dt を求めるものである。との第2微力 回路5の微分値は第2比較回路6へ供給され、こ こで設定値 b と比較される。 しかして、比較回 路4,6の出力はオア回路1の両入力端へ供給 され、オア回路1の出力はオア回路8の一方の 入力端へ供給される。また、オア回路8の他方 の入力端には経済走行モニタ 1 の出力が供給さ れる。そして、オア回路8の出力は警報装置2 へ供給される。

したがつて、エンジン回転数Neおよびエン ジン負荷Rwが経済走行静的特性の非経済走行 領域に至ると、経済走行モニタ」から論理"1" 信号が出力され、 贅報装置 2 が作動する。

また、エンジン回転数Neが急上昇した場合 には、その微分値が設定値 a よりも大となり、 第1比較回路4から論理"1"信号が出力され、 醫報裝置2が作動する。

さらに、運転者が急加速を行なうべくアクセルを急激に踏み込むと、アクセル位置 a の微分値が設定値 b よりも大となり、第 2 比較回路 6 から論理 "1" 信号が出力され、 答報装置 2 が作動する。

よつて、車両が非経済走行すればそれを的確 に検知することができ、燃料の浪費防止の効果 が向上する。

以上述べたようにこの考案によれば、エンジン回転数とエンジン負荷との経済走行静的特性だけでなく、エンジン回転数の変化およびアクセル位置の変化によつても経済走行をモニタするようにしたので、車両が経済走行していまりかを的確にモニタも信頼性並びに実用性にすぐれた経済走行モニタ装置を提供できる。

### 4. 図面の簡単な説明

第1図は従来の経済走行モニタ装置の概略構成図、第2図はエンジン回転数とエンジン目荷との経済走行静的特性を示す図、第3図はこの発明の一実施例を示す概略構成図である。

1 ··· 経済走行モニタ、 2 ··· 警報装置、 3 ··· 第 1 微分回路、 4 ··· 第 1 比較回路、 5 ··· 第 2 微分回路、 6 ··· 第 2 比較回路。

出願人代理人 弁理士 鈴 江 武 彦

